

```
In [1]: %reset -f
        from IPython.display import display, Latex
        from IPython.core.display import HTML
        css_file = './custom.css'
        HTML(open(css_file, "r").read())
```

Out[1]:

Table of Contents

- 1 Exercice: écriture schéma
 - 1.1 Correction : écriture schéma
- 2 Exercice : étude de la A-stabilité
 - 2.1 Correction : étude de la A-stabilité
- 3 Exercice : implémentation et test
 - 3.1 Correction : implémentation et test
- 4 Exercice : étude de l'ordre
 - 4.1 Correction : étude de l'ordre
- 5 Exercice : solution exacte
 - 5.1 Correction : solution exacte
- 6 Exercice : convergence
 - 6.1 Correction : étude empirique de l'ordre de convergence

M62-Examen

Soit le schéma de Runge-Kutta dont la *matrice de Butcher* est

$$\begin{array}{c|cc} 0 & 0 & 0 \\ \alpha & \alpha & 0 \\ \hline & \frac{2\alpha-1}{2\alpha} & \frac{1}{2\alpha} \end{array}$$

Chaque sujet correspond à une valeur de α choisie parmi les suivantes:

$$\left\{ \frac{1}{6}, \frac{1}{4}, \frac{1}{3}, \frac{5}{12}, \frac{7}{12}, \frac{2}{3}, \frac{3}{4}, \frac{5}{6}, \frac{11}{12} \right\}$$

```
In [2]: from fractions import Fraction
ALPHA=[Fraction(2,12),Fraction(3,12),Fraction(4,12),Fraction(5,12),
        Fraction(7,12),Fraction(8,12),Fraction(9,12),Fraction(10,12),Fraction(11,12)]
for alpha in ALPHA:
    print("c_2=a_{21}=",alpha,"\tb_1=",1-Fraction(1,2*alpha),"\tb_2=",Fraction(1,2*alpha))
```

```
c_2=a_{21}= 1/6      b_1= -2      b_2= 3
c_2=a_{21}= 1/4      b_1= -1      b_2= 2
c_2=a_{21}= 1/3      b_1= -1/2    b_2= 3/2
c_2=a_{21}= 5/12     b_1= -1/5    b_2= 6/5
c_2=a_{21}= 7/12     b_1= 1/7     b_2= 6/7
c_2=a_{21}= 2/3      b_1= 1/4     b_2= 3/4
c_2=a_{21}= 3/4      b_1= 1/3     b_2= 2/3
c_2=a_{21}= 5/6      b_1= 2/5     b_2= 3/5
c_2=a_{21}= 11/12    b_1= 5/11    b_2= 6/11
```

Exercice: écriture schéma

Écrire le schéma sous la forme d'une suite définie par récurrence.

Correction : écriture schéma

Considérons le problème de Cauchy

trouver une fonction $y: I \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ définie sur un intervalle $I = [t_0, T]$ telle que

$$\begin{cases} y'(t) = \varphi(t, y(t)), & \forall t \in I = [t_0, T], \\ y(t_0) = y_0, \end{cases}$$

avec y_0 une valeur donnée et supposons que l'on ait montré l'existence et l'unicité d'une solution y pour $t \in I$.

Pour $h > 0$ soit $t_n \stackrel{\text{déf.}}{=} t_0 + nh$ avec $n = 0, 1, 2, \dots, N$ une suite de $N + 1$ nœuds de I induisant une discrétisation de I en N sous-intervalles $I_n = [t_n; t_{n+1}]$ chacun de longueur $h > 0$ (appelé le pas de discrétisation).

Pour chaque nœud t_n , on cherche la valeur inconnue u_n qui approche la valeur exacte $y_n \equiv y(t_n)$.

- L'ensemble de $N + 1$ valeurs $\{t_0, t_1 = t_0 + h, \dots, t_N = T\}$ représente les points de la discrétisation.
- L'ensemble de $N + 1$ valeurs $\{y_0, y_1, \dots, y_N\}$ représente la solution exacte.
- L'ensemble de $N + 1$ valeurs $\{u_0 = y_0, u_1, \dots, u_N\}$ représente la solution numérique. Cette solution approchée sera obtenue en construisant une suite récurrente.

Le schéma qu'on va construire permet de calculer explicitement u_{n+1} à partir de u_n et il est donc possible de calculer successivement u_1, u_2, \dots , en partant de u_0 par la formule de récurrence

$$\begin{cases} u_0 = y_0 \\ K_1 = \varphi(t_n, u_n) \\ K_2 = \varphi(t_n + \alpha h, u_n + \alpha h K_1) \\ u_{n+1} = u_n + \frac{h}{2\alpha} ((2\alpha - 1)K_1 + K_2) \end{cases} \quad n = 0, 1, \dots, N - 1$$

Exercice : étude de la A-stabilité

Étudier théoriquement la A-stabilité.

Correction : étude de la A-stabilité

Définition de A-stabilité

Soit $\beta > 0$ un nombre réel positif et considérons le problème de Cauchy

$$\begin{cases} y'(t) = -\beta y(t), & \text{pour } t > 0, \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

où $y_0 \neq 0$ est une valeur donnée. Sa solution est $y(t) = y_0 e^{-\beta t}$ donc

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = 0.$$

Si, sous d'éventuelles conditions sur h , on a

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = 0,$$

alors on dit que **le schéma est A-stable**.

Le schéma donné appliqué à cette équation devient

```
In [3]: import sympy as sym
sym.init_printing()
sym.var('h,Alpha,beta,u_n,u_np1')

Phi=lambda y : -beta*y

K_1=Phi(u_n)
display(K_1)
K_2=Phi(u_n+Alpha*h*K_1)
display(K_2.expand().factor(u_n))
display(sym.Eq(u_np1,(u_n+h/(2*Alpha)*((2*Alpha-1)*K_1+K_2)).factor()))
```

$$-\beta u_n$$

$$\beta u_n (A\beta h - 1)$$

$$u_{np1} = \frac{u_n}{2} (\beta^2 h^2 - 2\beta h + 2)$$

c'est-à-dire

$$\begin{cases} u_0 = y_0 \\ u_{n+1} = \frac{2-2(\beta h)+(\beta h)^2}{2}u_n \quad n = 0, 1, \dots, N-1 \end{cases}$$

Par induction on obtient

$$u_n = \left(1 - (\beta h) + \frac{1}{2}(\beta h)^2\right)^n u_0.$$

Notons que u_n ne dépend pas du choix de α .

Étant une suite géométrique, $\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = 0$ si et seulement si

$$\left|1 - (\beta h) + \frac{1}{2}(\beta h)^2\right| < 1.$$

Notons x le produit βh et q le polynôme $q(x) = \frac{1}{2}x^2 - x + 1$.

```
In [4]: %matplotlib inline
import sympy as sym
from sympy.plotting import plot
sym.init_printing()
sym.var('x', positive=True)

q=1-1*x+x**2/2
print("|q(x)|<1 ssi", end=' ')
display(sym.solve(abs(q)<1))
print("q'(x)=")
dq=sym.diff(q,x)
display(dq)
print("q'(x)=0 ssi x=")
x_sommet=sym.solve(dq)[0]
display(x_sommet)
print("Comme q(x_sommet)=")
y_sommet=q.subs(x,x_sommet)
display(y_sommet)
print("donc q(x)>0 pour tout x et q(x)<1 ssi x<",x_sommet*2)
sym.plot(q,1,-1,(x,0,x_sommet*2));
```

$$|q(x)| < 1 \text{ ssi}$$

$$x < 2$$

$$q'(x) =$$

$$x - 1$$

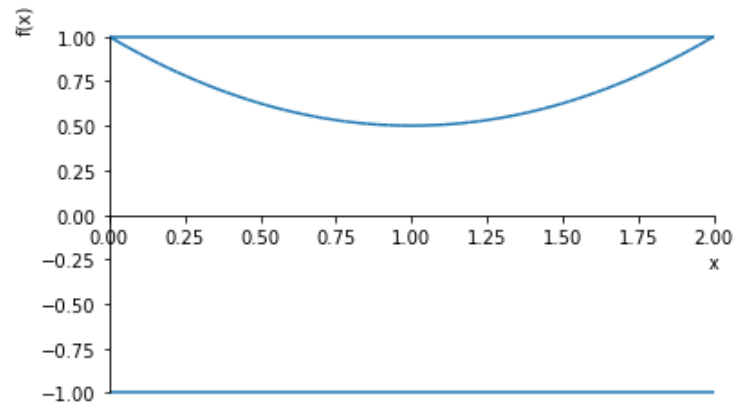
$$q'(x) = 0 \text{ ssi } x =$$

$$1$$

$$\text{Comme } q(x_{\text{sommet}}) =$$

$$\frac{1}{2}$$

donc $q(x) > 0$ pour tout x et $q(x) < 1$ ssi $x < 2$



Il s'agit de la parabole convexe de sommet $(1, \frac{1}{2})$.

Nous avons $|q(x)| < 1$ si et seulement si $x < 2$. La relation $\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = 0$ est donc satisfaite si et seulement si

$$h < \frac{2}{\beta}.$$

Cette condition de stabilité limite le pas h d'avance en t lorsqu'on utilise le schéma.

Nous avons $q(x) > 0$ pour tout x donc cette convergence est monotone.

Exercice : implémentation et test

Implémenter le schéma et le tester avec le problème de Cauchy utilisé pour la A-stabilité sur l'intervalle $[0; 1]$.
On choisira le nombre minimal de points pour avoir A-stabilité.

Chaque sujet correspond à une valeur de β choisie parmi les suivantes:

$\{50, 60, 70, 80, 90, 100\}$

Correction : implémentation et test

$h < \frac{2}{\beta}$ sur l'intervalle $[0; 1]$ impose $N > \frac{\beta}{2}$.

```
In [5]: def RKalpha(phi,tt):
        uu = [y0]
        for i in range(len(tt)-1):
            k1 = phi( tt[i], uu[i] )
            k2 = phi( tt[i]+h*alpha , uu[i]+h*alpha*k1 )
            uu.append( uu[i] + h*((2*alpha-1)*k1+k2)/(2*alpha))
        return uu
```



```
In [6]: from matplotlib.pyplot import *

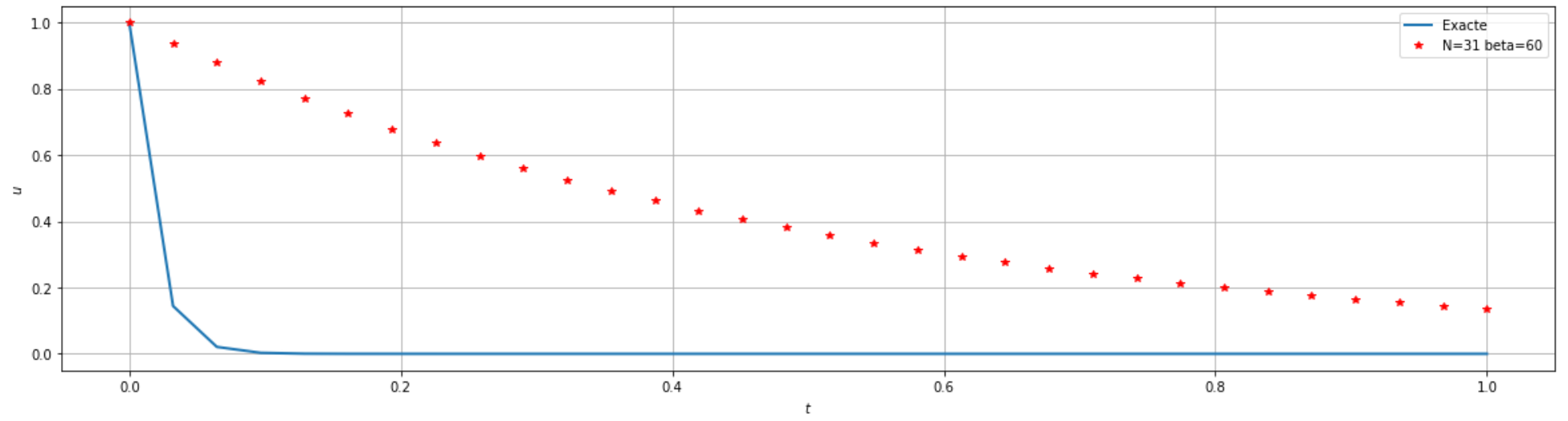
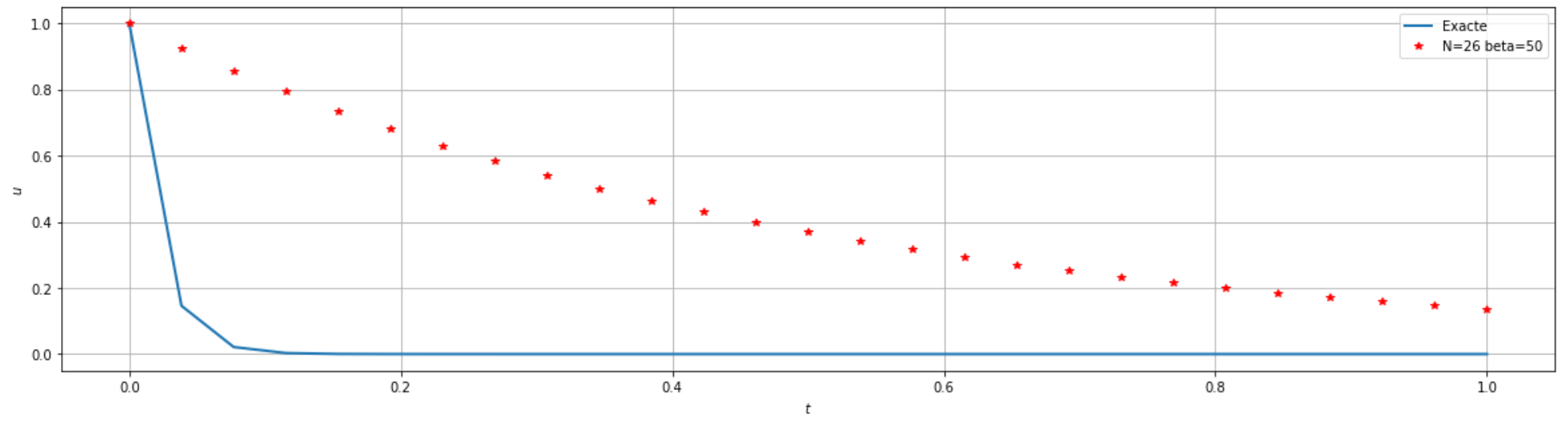
BETA=arange(50,101,10)

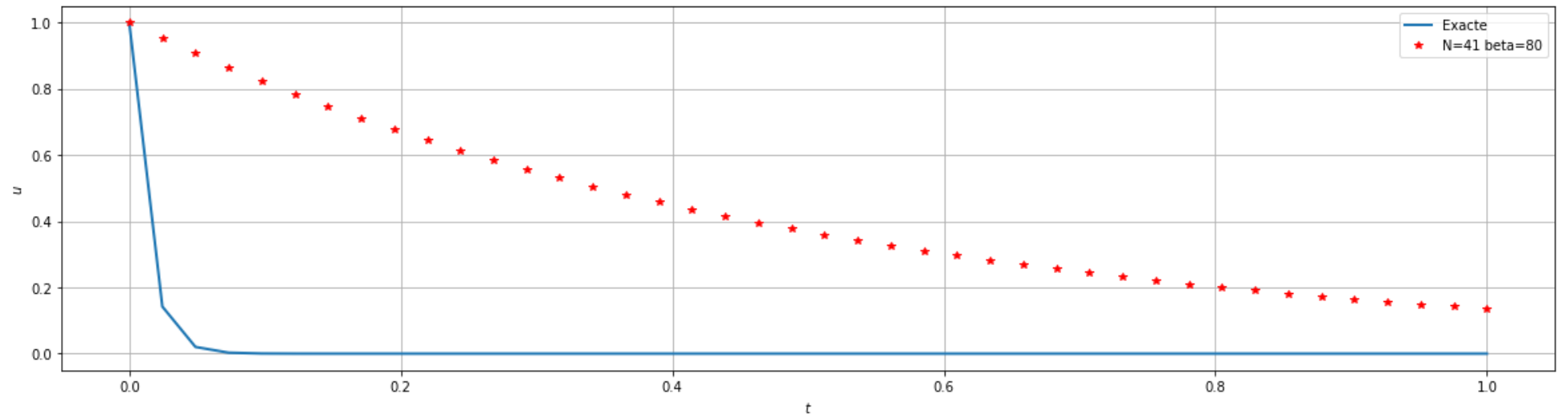
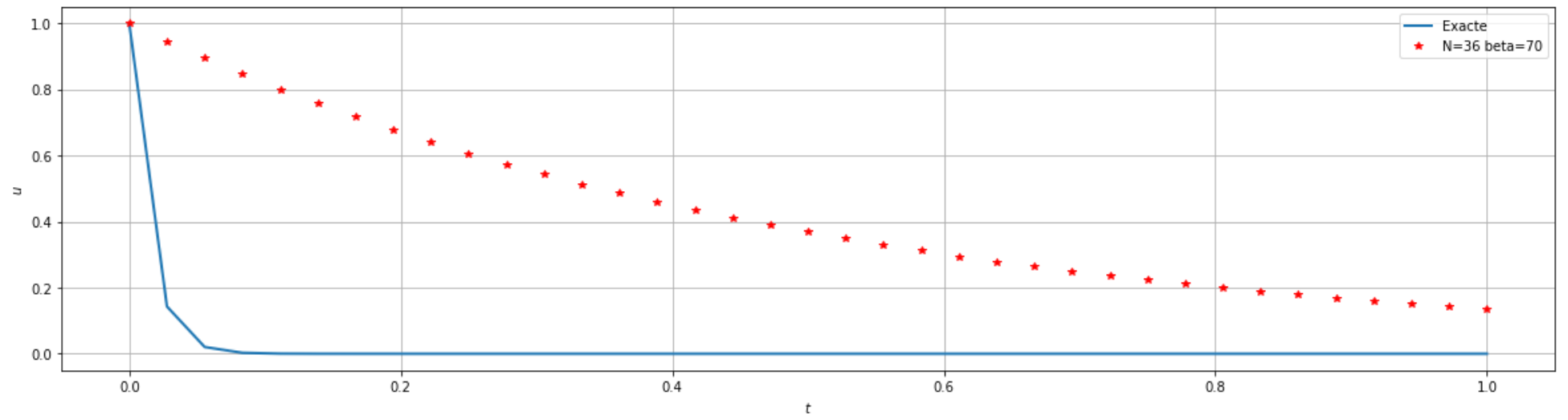
t0, y0, tfinal = 0, 1, 1

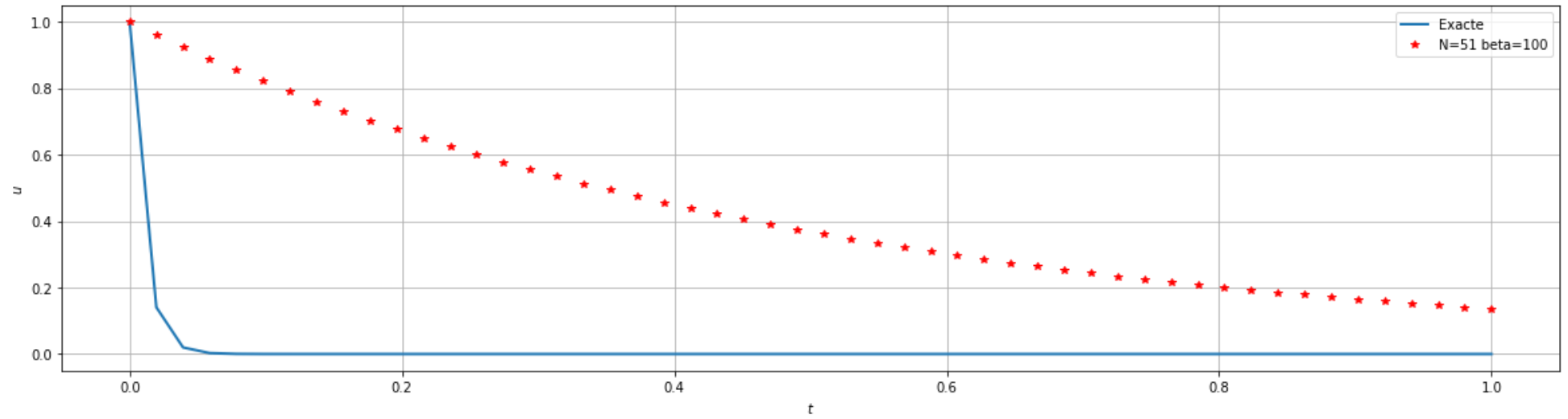
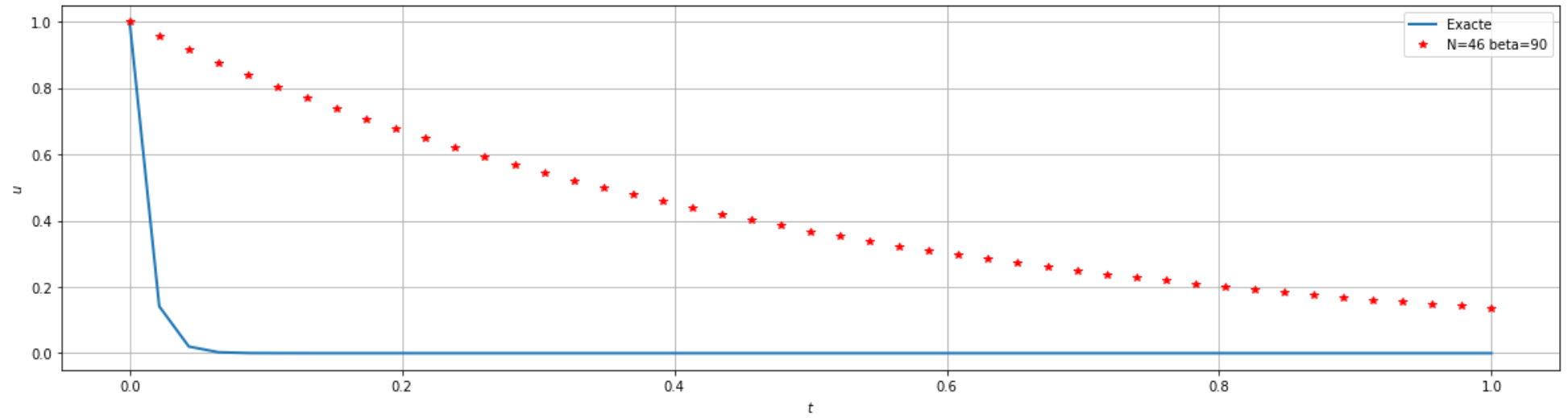
sol_exacte = lambda t : y0*exp(-beta*t)
phi = lambda t,y : -beta*y

i=0

for beta in BETA:
    N=(int(beta/2)+1)
    tt = linspace(t0,tfinal,N+1)
    h = tt[1]-tt[0]
    yy = [sol_exacte(t) for t in tt]
    alpha=ALPHA[0]
    uu = RKalpha(phi,tt)
    i+=1
    figure(i,figsize=(20,5))
    plot(tt,yy,lw=2,label="Exacte")
    plot(tt,uu,'r*',label=("N="+str(N)+" beta="+str(beta)))
    xlabel('$t$')
    ylabel('$u$')
    legend()
    grid(True)
```







Exercice : étude de l'ordre

Étudier théoriquement l'ordre du schéma.

Correction : étude de l'ordre

- C'est un schéma explicite à deux étage: l'ordre est au plus 2.
- $c_1 = a_{11} + a_{12}$, $c_2 = a_{21} + a_{22}$ et $1 = b_1 + b_2 \implies$ il est consistante
- $c_1 b_1 + c_2 b_2 = \frac{1}{2} \implies$ il est d'ordre 2

```
In [7]: for alpha in ALPHA:
        print("alpha=",alpha)
        c=[0,alpha]
        b=[1-1/(2*alpha),1/(2*alpha)]
        A=[[0,0],[alpha,0]]
        s=len(c)
        ordre=[]
        ordre.append(sum(b)==1)
        for i in range(s):
            ordre.append(sum(A[i])==c[i])
        ordre.append(sum([b[i]*c[i] for i in range(s)])==Fraction(1,2))
        print(set(ordre))
        print("-----")
```

```
alpha= 1/6
{True}
```

```
-----
alpha= 1/4
{True}
```

```
-----
alpha= 1/3
{True}
```

```
-----
alpha= 5/12
{True}
```

```
-----
alpha= 7/12
{True}
```

```
-----
alpha= 2/3
{True}
```

```
-----
alpha= 3/4
{True}
```

```
-----
alpha= 5/6
{True}
```

```
-----
alpha= 11/12
{True}
```

```
-----
```

Exercice : solution exacte

Calculer la solution exacte du problème de Cauchy

$$\begin{cases} y'(t) = -2t(y(t))^2, & t \in [0; 3] \\ y(0) = 2 \end{cases}$$

Correction : solution exacte

On peut soit calculer la solution "à la main" soit utiliser sympy.

Il s'agit d'une EDO à variables séparables. La fonction $y(t) = 0$ pour tout t est solution de l'EDO mais elle ne vérifie pas la CI. Toute autre solution de l'EDO sera non nulle et se trouve formellement comme suit:

$$y'(t) = -2ty^2(t) \implies \frac{y'(t)}{y^2(t)} = -2t \implies \int y^{-2} dy = -2 \int t dt \implies y(t) = \frac{1}{t^2 + c}, c \in \mathbb{R}.$$

En imposant la CI on obtient $2 = 1/C$ d'où l'unique solution du problème de Cauchy: $y(t) = \frac{2}{2t^2+1}$.

```
In [8]: import sympy as sym
        sym.init_printing()
```

```
In [9]: sym.var('t,C1')
        u=sym.Function('u')
        f=-2*t*(u(t))**2
        edo=sym.Eq(sym.diff(u(t),t),f)
        display(edo)
```

$$\frac{d}{dt}u(t) = -2tu^2(t)$$

```
In [10]: solgen=sym.dsolve(edo,u(t))
display(solgen)
```

$$u(t) = \frac{1}{C_1 + t^2}$$

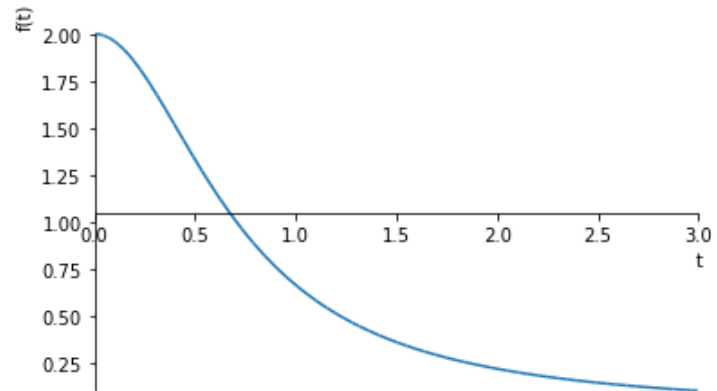
```
In [11]: t0=0
u0=2
consts = sym.solve( [solgen.rhs.subs(t,t0)-u0 ], dict=True)[0]
display(consts)
```

$$\left\{ C_1 : \frac{1}{2} \right\}$$

```
In [12]: solpar=solgen.subs(consts)
display(solpar)
```

$$u(t) = \frac{1}{t^2 + \frac{1}{2}}$$

```
In [13]: %matplotlib inline
sym.plot(solpar.rhs,(t,0,3));
```



Exercice : convergence

Vérifier empiriquement l'ordre de convergence en affichant la courbe de convergence et en estimant la pente sur ce problème de Cauchy.

Correction : étude empirique de l'ordre de convergence

On calcule la solution approchée avec différentes valeurs de $h_k = 1/N_k$, à savoir $N_k = 2^3, \dots, 2^{10}$. On sauvegarde les valeurs de h_k dans le vecteur H.

Pour chaque valeur de h_k , on calcule le maximum de la valeur absolue de l'erreur et on sauvegarde toutes ces erreurs dans le vecteur err de sorte que err[k] contient $e_k = \max_{i=0, \dots, N_k} |y(t_i) - u_i|$ avec $N_k = 2^{k+1}$.

Pour afficher l'ordre de convergence on utilise une échelle logarithmique : on représente $\ln(h)$ sur l'axe des abscisses et $\ln(\text{err})$ sur l'axe des ordonnées ainsi, si $\text{err} = Ch^p$, alors $\ln(\text{err}) = \ln(C) + p \ln(h)$. En échelle logarithmique, p représente donc la pente de la ligne droite $\ln(\text{err})$.

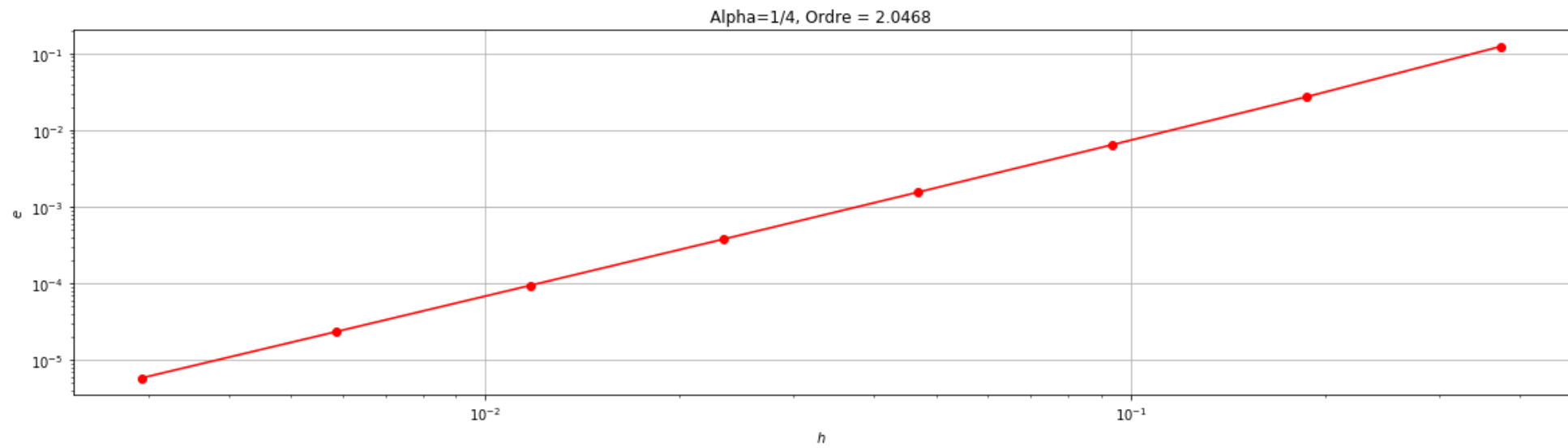
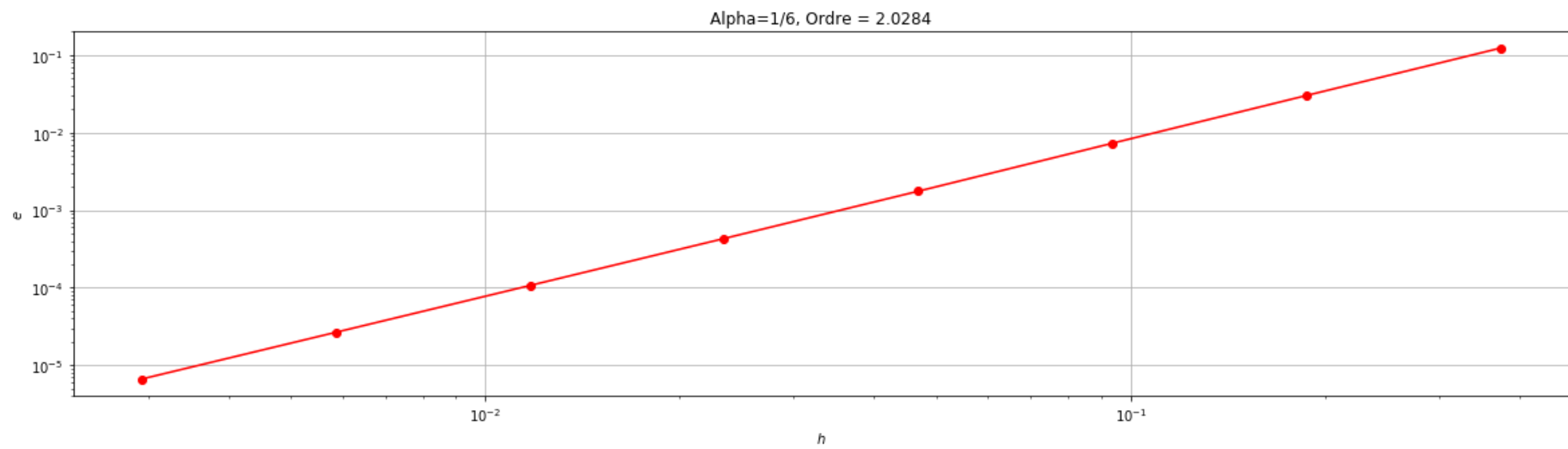
Pour estimer l'ordre de convergence on estime la pente de la droite qui relie l'erreur au pas k à l'erreur au pas $k + 1$ en échelle logarithmique en utilisant la fonction polyfit basée sur la régression linéaire.

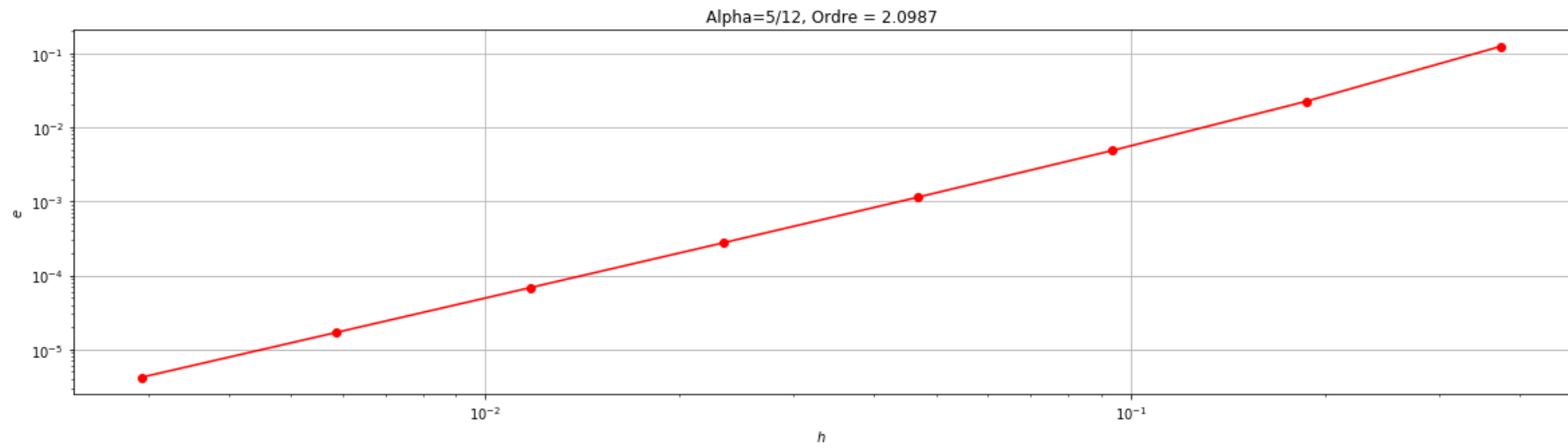
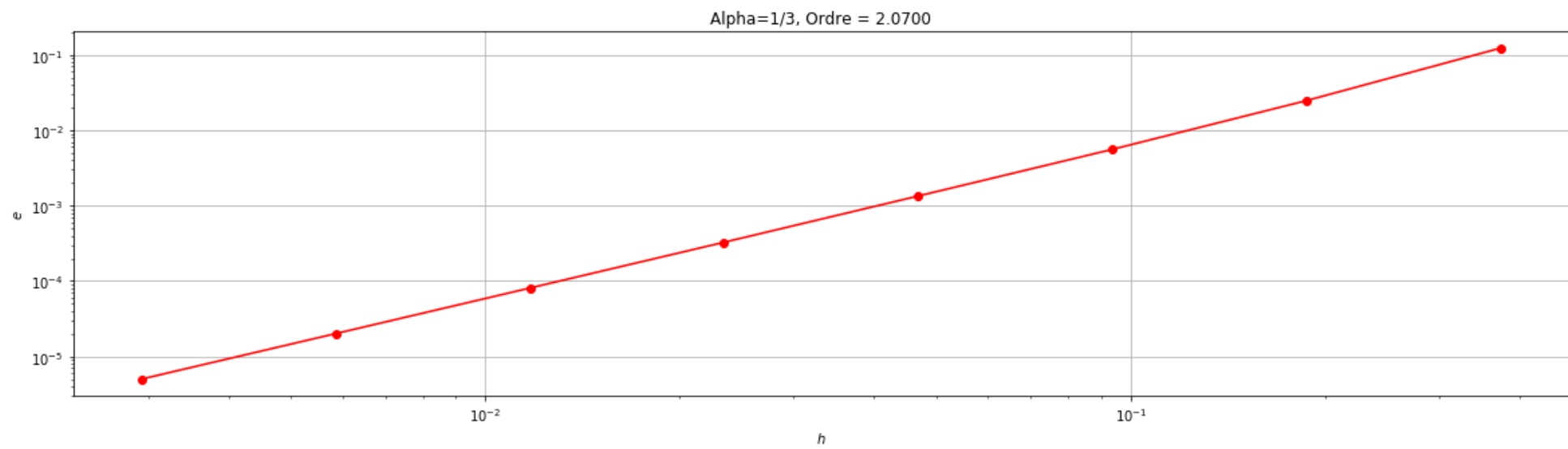
```

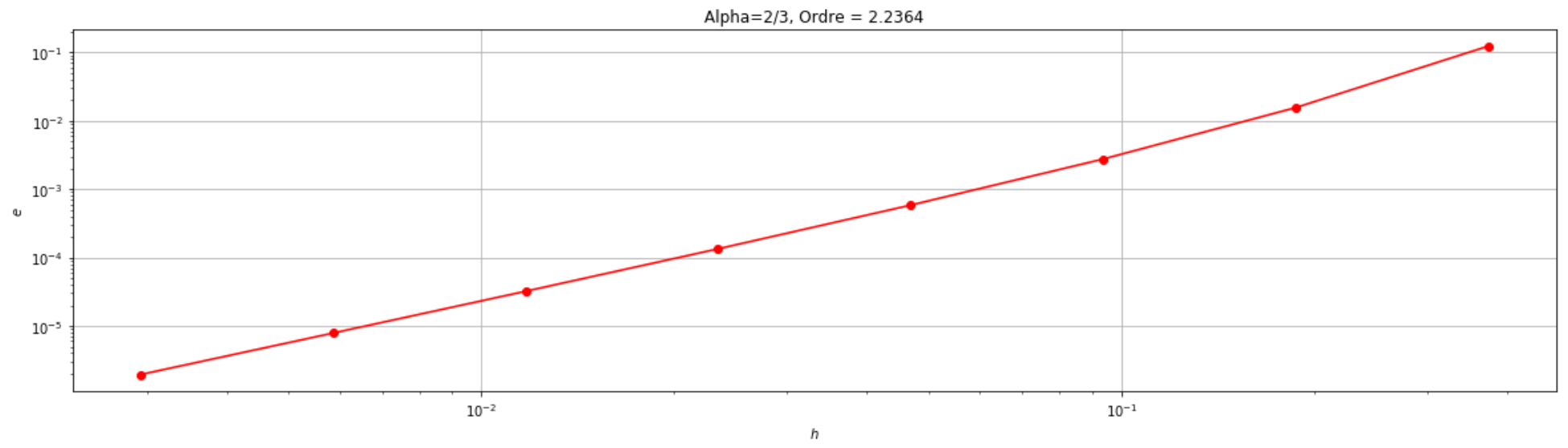
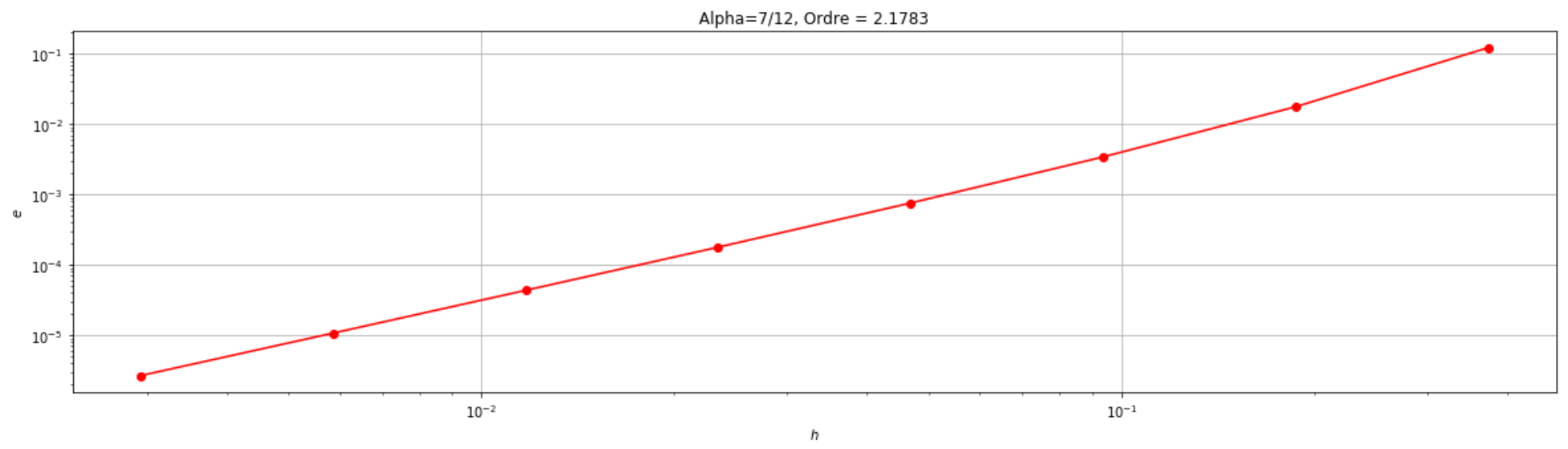
In [14]: t0, y0, tfinal = 0, 2, 3
sol_exacte = lambda t : 1/(t**2+1/y0)
phi = lambda t,y : -2*t*y**2

i=0
for alpha in ALPHA:
    H = []
    err = []
    for k in range(8):
        N = 2**(k+3)
        tt = linspace(t0,tfinal,N+1)
        h = tt[1]-tt[0]
        H.append(h)
        yy = [sol_exacte(t) for t in tt]
        uu = RKalpha(phi,tt)
        err.append(max([abs(uu[i]-yy[i]) for i in range(len(uu))]))
    i+=1
figure(i,figsize=(20,5))
loglog(H,err, 'r-o')
title('Alpha={}, Ordre = {:.14f}'.format(alpha,polyfit(log(H),log(err), 1)[0]))
xlabel('$h$')
ylabel('$e$')
legend()
grid(True)

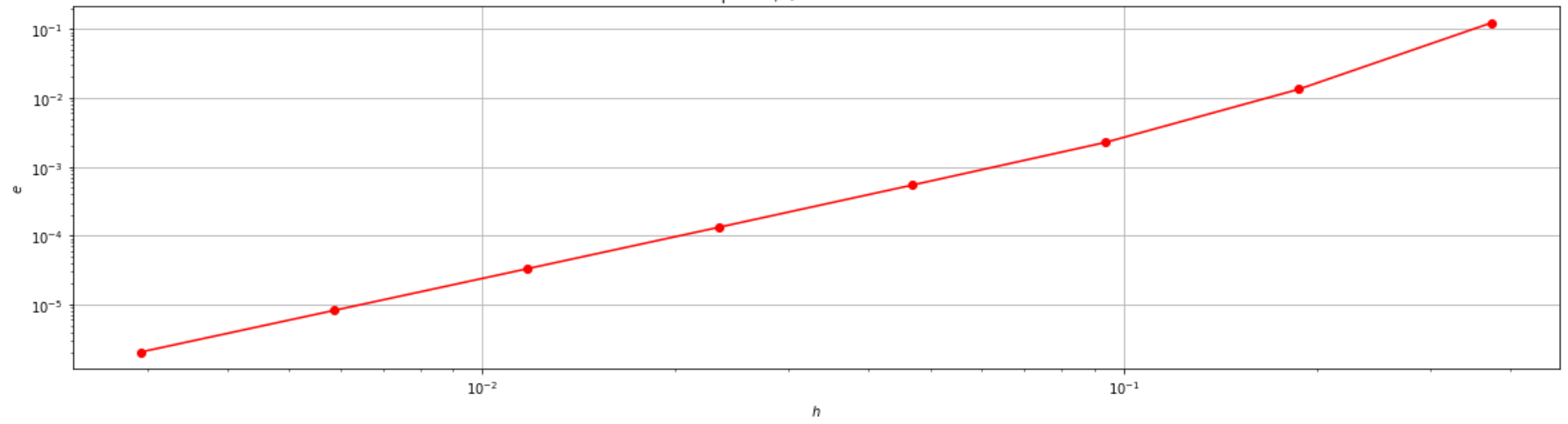
```







Alpha=3/4, Ordre = 2.2009



Alpha=5/6, Ordre = 2.1469

